

Systemes embarqués

# Commande de moteur par pont en H

Pierre-Yves Rochat

# Commande de moteur par pont en H

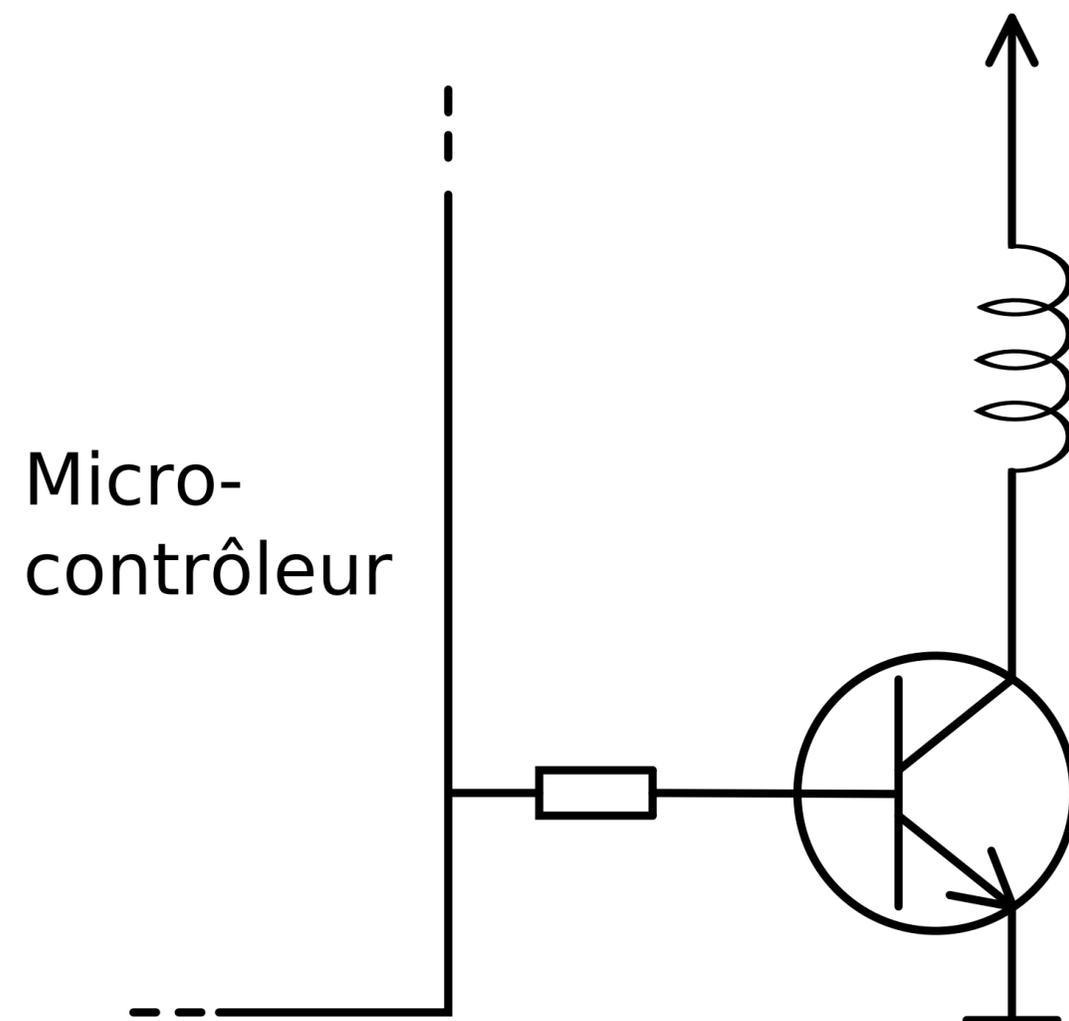
---

**Pierre-Yves Rochat**

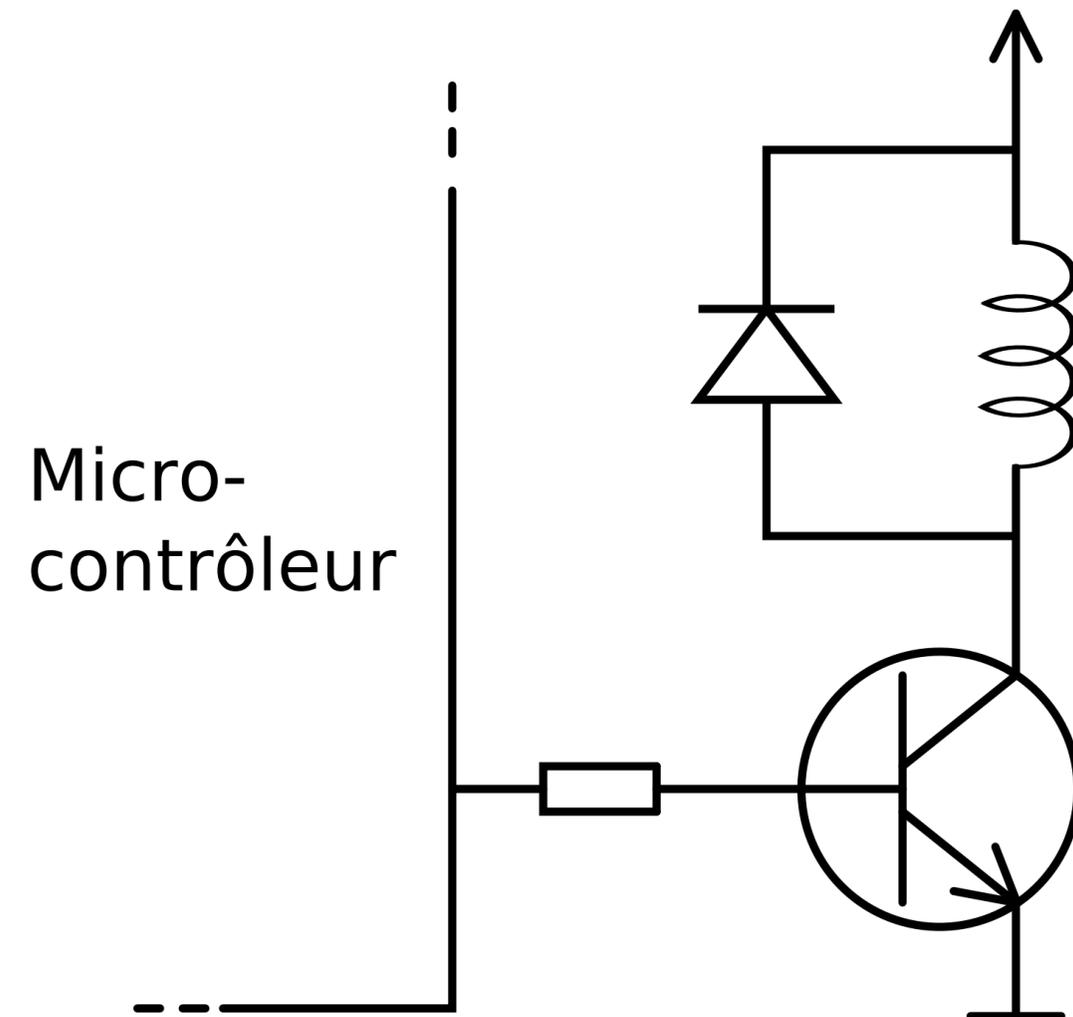
# Commande d'une charge par un transistor

---

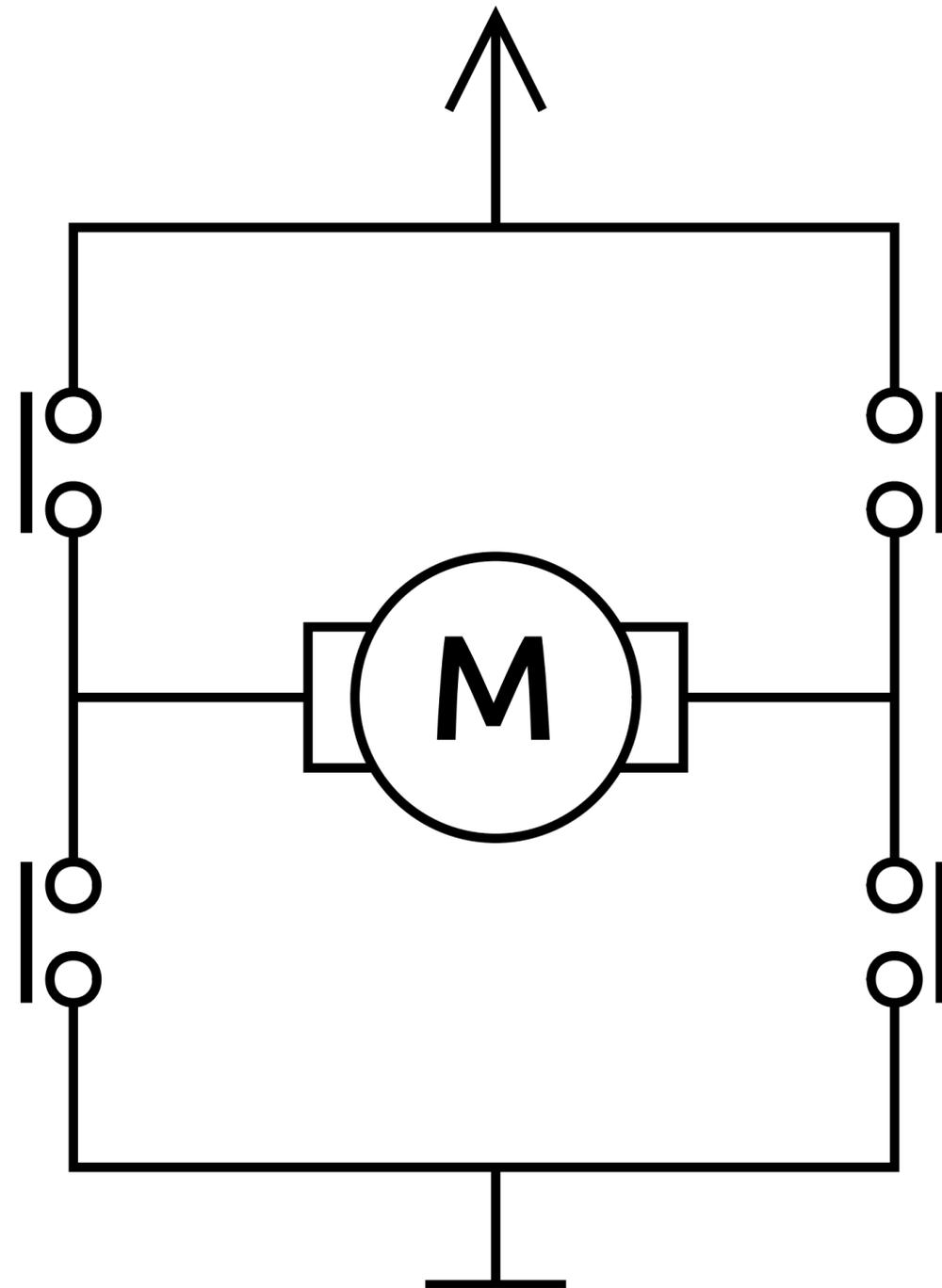
# Commande d'une charge inductive par un transistor



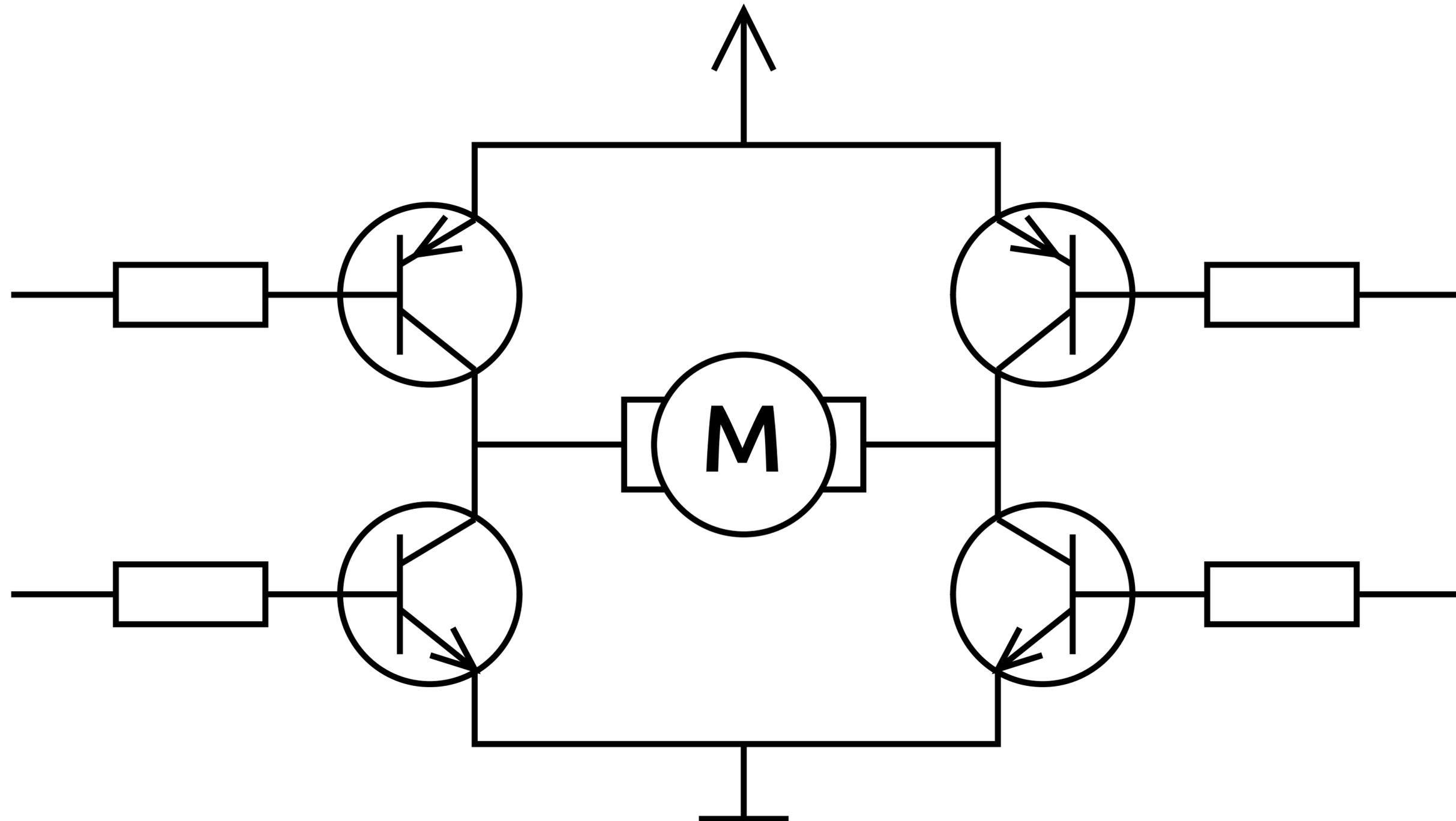
# Diode de roue libre



# Commande bidirectionnelle



# Pont en H



# Régulateur

