

# Corrigé série 27

## Exercice 1.

1. On peut directement calculer l'équation du plan en utilisant une proposition du cours

$$\begin{vmatrix} x-3 & 2 & 3 \\ y-4 & 3 & -2 \\ z-5 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 0 \iff x - 5y - 13z + 82 = 0.$$

2. Calculons les coordonnées des vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AC}$  appartenant au plan :

$$\overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \overrightarrow{AC} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Ainsi on peut calculer l'équation du plan en utilisant une proposition du cours

$$\begin{vmatrix} x+3 & 1 & 0 \\ y-2 & 0 & 0 \\ z-7 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 0 \iff y - 2 = 0.$$

3. On utilise à nouveau la même proposition pour obtenir :

$$\begin{vmatrix} x & 2 & 3 \\ y & 4 & 4 \\ z & -6 & -5 \end{vmatrix} = 0 \iff x - 2y - z = 0.$$

## Exercice 2.

On calcule l'équation cartésienne des plans  $ABC$  et  $PQR$  comme à l'exercice précédent :

$$\begin{vmatrix} x-1 & -3 & -6 \\ y-4 & -12 & -15 \\ z-1 & 2 & 4 \end{vmatrix} = 0 \iff -2x - 3z + 5 = 0,$$

et

$$\begin{vmatrix} x-3 & 0 & -3 \\ y-3 & -16 & -8 \\ z & 0 & 2 \end{vmatrix} = 0 \iff -2x - 3z + 3 = 0.$$

Ces deux plans ont le même vecteur normal  $\begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}$  ; ils sont donc parallèles.

**Exercice 3.** Ces traces sont  $(2; -2; 0)$ ,  $(0; -4; 6)$  et  $(4; 0; -6)$ . Pour trouver par exemple la première trace, il faut utiliser les équations cartésiennes de la droite  $x - 1 = y + 3 = \frac{3 - z}{3}$  et poser successivement  $z = 0$ ,  $y = 0$  et  $x = 0$ .

**Exercice 4.** Dans chaque cas, on commence par calculer les vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$ , puis leur produit vectoriel. Si  $\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{CD} = \vec{0}$ , les vecteurs sont colinéaires et les droites sont soit parallèles, soit confondues; pour savoir dans quel cas on se trouve, on vérifie si  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AC}$  sont colinéaires (directement, ou en calculant  $\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC}$ ); si ces vecteurs sont colinéaires, les deux droites  $AB$  et  $CD$  sont confondues, sinon, les droites sont parallèles non confondues. Si  $\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{CD} \neq \vec{0}$ , on calcule la distance entre les deux droites par la formule du cours; si cette distance est nulle, les droites sont sécantes, sinon elles sont gauches.

Une autre méthode est d'égaliser les équations paramétriques des droites :  $\overrightarrow{OA} + \lambda \cdot \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OC} + \mu \cdot \overrightarrow{CD}$ ; en résolvant pour  $\lambda$  et  $\mu$ , on trouve les points qui appartiennent simultanément aux deux droites. On en trouve un unique, une infinité ou aucun permettant de conclure que les droites sont sécantes, confondues, ou non-sécantes. Finalement pour décider si les droites sont parallèles ou gauches, on regarde si leurs vecteurs directeurs sont colinéaires ou pas.

On trouve les réponses suivantes :

1. Les droites sont sécantes en  $(5; 2; -3)$ .
2. Les droites sont parallèles (non confondues).
3. Les droites sont gauches.

**Exercice 5.**

(a) On substitue les points de la droite dans l'équation du plan :

$$2(3 + k) + (5 - k) - (3 + k) = 0 \iff 6 + 4k + 5 - 2k - 3 - 2k = 0 \iff 8 = 0 \text{ qui est faux.}$$

On en conclut que la droite ne coupe pas le plan et donc qu'elle est parallèle à ce plan.

On peut aussi calculer que le produit scalaire d'un vecteur directeur de la droite avec un

vecteur normal du plan est nul :  $\vec{d} \bullet \vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = 2 - 1 - 1 = 0.$

(b) Cette fois on résout le système

$$\begin{cases} x - 2y + z = 4 \\ x + 3y - 2z = 0 \\ 3x - 2y + 4z = 0, \end{cases}$$

qui admet comme solution le point  $\left(\frac{32}{17}; -\frac{40}{17}; -\frac{44}{17}\right)$ , ainsi la droite coupe le plan en ce point.

**Exercice 6.**  $\vec{OG} = \frac{1}{3}(\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC})$  d'où les coordonnées du centre de gravité  $G = (1; 1; 1)$ .

L'équation paramétrique de la droite  $OD$  s'écrit :

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

On vérifie donc sans peine que le centre  $G$  appartient à cette droite.

**Exercice 7.**

1. Avec la formule vue au cours,  $\delta(P; \pi) = \frac{|2 \cdot 3 - 5 \cdot 4 + 7 \cdot 5 + 5|}{\sqrt{2^2 + (-5)^2 + 7^2}} = \frac{|26|}{\sqrt{78}} = \frac{\sqrt{78}}{3}$ ;
2. De même,  $\delta(P; \pi) = \frac{|3 \cdot (-2) - 4 \cdot 5 + 0 \cdot 3 + 1|}{\sqrt{3^2 + (-4)^2 + 0^2}} = \frac{|-25|}{5} = 5$ .

**Exercice 8.** Nommons la première droite  $d_1$  de vecteur directeur  $\vec{d}_1$  et passant par le point  $A_1$  et la seconde droite  $d_2$  de vecteur directeur  $\vec{d}_2$  et passant par le point  $A_2$ . On calcule alors

$$\vec{d}_1 \wedge \vec{d}_2 = \begin{pmatrix} -4 \\ -4 \\ 4 \end{pmatrix}, \quad \overrightarrow{A_1A_2} = \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ -6 \end{pmatrix}.$$

Ainsi on peut calculer la distance entre les deux droites :

$$\delta(d_1; d_2) = \frac{\left| (\vec{d}_1 \wedge \vec{d}_2) \cdot \overrightarrow{A_1A_2} \right|}{\|\vec{d}_1 \wedge \vec{d}_2\|} = \frac{|-8|}{4\sqrt{3}} = \frac{8}{4\sqrt{3}} = \frac{2\sqrt{3}}{3}.$$

**Exercice 9.** Soient  $A = (2, 1, 0)$  et  $B = (-1, 4, 2)$ . Alors, le point milieu  $M$  de  $A$  et  $B$  est

$$M = \frac{A + B}{2} = \left( \frac{1}{2}, \frac{5}{2}, 1 \right).$$

Le plan médiateur doit contenir  $M$ . De plus, le plan médiateur doit être orthogonal au vecteur  $\vec{BA} = (3, -3, -2)$ . Donc, le plan est de la forme

$$3x - 3y - 2z + d = 0,$$

où

$$3 \cdot \frac{1}{2} - 3 \cdot \frac{5}{2} - 2 \cdot 1 + d = 0.$$

On trouve que  $d = 8$ .

**Exercice 10.**

a) Observe que l'angle entre deux plans est l'angle entre leurs deux vecteurs normaux et on sait calculer l'angle entre deux vecteurs.

$\mathcal{P}$  et  $\mathcal{Q}$  ne se coupent pas ; ils sont parallèles. On peut dire que l'angle entre  $\mathcal{P}$  et  $\mathcal{Q}$  est nul.

L'angle entre  $\mathcal{P}$  et  $\mathcal{R}$  est  $\frac{\pi}{2}$ .

b) On utilise la formule et on obtient

$$\frac{x + y + z}{\sqrt{3}} = \pm \frac{x - y - z - 1}{\sqrt{3}}$$

Ainsi, les plans bissecteurs sont  $2y + 2z = -1$  et  $2x = 1$ .

c) Comme les plans sont parallèles, il n'y a qu'un seul plan bissecteur. Par inspection, on trouve que le plan bissecteur de  $\mathcal{P}$  et  $\mathcal{Q}$  est  $x + y + z = 1$ .

(On pourrait aussi utiliser la formule ; dans ce cas une des deux possibilités est impossible.)

**Exercice 11.**

a) On observe que la droite, qui est parallèle au vecteur  $(2, -2, 2)$ , est parallèle au plan, qui a un vecteur normal  $(2, 1, -1)$  :

$$(2, -2, 2) \cdot (2, 1, -1) = 2 \cdot 2 - 2 \cdot 1 - 2 \cdot 1 = 0.$$

Mais, la droite passe par le point  $(3, 5, 3)$ , qui n'est pas contenu dans le plan. Donc, la droite est disjointe du plan.

b) Comme ci-dessus, on trouve que la droite est parallèle au plan. Mais cette fois, la droite et le plan ont le point  $(2, 3, 1)$  en commun. Donc, la droite est complètement contenue dans le plan.

c) On trouve (par élimination de Gauss, par exemple) que l'intersection des trois plans donnés ont un point en commun, le point  $\left(\frac{32}{17}, -\frac{40}{17}, -\frac{44}{17}\right)$ .

**Exercice 12.** Déterminer le centre  $D$  et le rayon  $r$  du cercle  $\Gamma$ , intersection de la sphère  $\Sigma : x^2 + y^2 + z^2 - 4x + 6y - 2z + 10 = 0$  et du plan  $\alpha$  d'équation  $z = 0$ .

On détermine d'abord le centre  $C$  et le rayon  $R$  de la sphère  $\Sigma$  :

$$x^2 + y^2 + z^2 - 4x + 6y - 2z + 10 = 0 \Leftrightarrow (x - 2)^2 + (y + 3)^2 + (z - 1)^2 + 10 - 4 - 9 - 1 = 0 \Leftrightarrow (x - 2)^2 + (y + 3)^2 + (z - 1)^2 = 4. \text{ Ainsi, } C(2; -3; 1) \text{ et } R = 2.$$

La droite  $p$  perpendiculaire au plan  $\alpha$  et passant par  $C$  est définie par :  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} + m \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Le centre  $D$  du cercle  $\Gamma$  se trouve à l'intersection du plan  $\alpha$  et de la droite  $p$ .

Comme  $z = 0$ , on obtient  $1 + m = 0 \Rightarrow m = -1$ , donc  $D(2; -3; 0)$ .

Pour déterminer le rayon, on utilise Pythagore dans un triangle  $CDP$  où  $P$  un point sur la sphère et sur le cercle. Comme  $\overrightarrow{CD} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ , on obtient

$$r = \sqrt{R^2 - \|\overrightarrow{CD}\|^2} = \sqrt{4 - 1} = \sqrt{3}$$

Méthode 2 :

Dans ce cas particulier où  $\alpha$  est le plan d'équation  $z = 0$ , on peut travailler en deux dimensions dans le plan  $Oxy$ . En posant  $z = 0$  dans l'équation de  $\Sigma$  il vient :

$$x^2 + y^2 - 4x + 6y + 10 = 0 \Leftrightarrow (x - 2)^2 + (y + 3)^2 + 10 - 4 - 9 = 0 \Leftrightarrow (x - 2)^2 + (y + 3)^2 = 3$$

Le centre cherché est donc  $D(2; -3; 0)$  et le rayon  $R = \sqrt{3}$ .

### Exercices théoriques

**Exercice 13.** On considère un tétraèdre de sommets  $A, B, C,$  et  $D$  dans l'espace et on cherche à construire des sphères tangentes simultanément aux quatre plans  $ABC, ABD, ACD,$  et  $BCD$ . On procède comme dans le cas de la dimension 2 où on veut construire les cercles qui sont tangents simultanément aux trois droites déterminées par les côtés d'un triangle donné.

Notre problème revient à trouver le nombre de points  $P$  qui sont simultanément équidistant aux quatre faces du tétraèdre.

Le lieu des points équidistants de deux faces  $F_1$  et  $F_2$  du tétraèdre est la réunion des deux plans bissecteurs de ces faces. Par suite, le lieu des points équidistants à trois faces  $F_1, F_2,$  et  $F_3$  est la réunion de quatre droites  $\ell_1, \ell_2, \ell_3, \ell_4,$  chacune étant l'intersection d'une paire de plans bissecteurs, par exemple un des plans bissecteurs de  $F_1$  et  $F_2$  part, et un des plans bissecteurs de  $F_1, F_3$ .

De plus, le lieu des points équidistants aux plans  $F_1$  et  $F_4$  se compose de deux plans bissecteurs, disons  $B_1$  et  $B_2$ . Chaque point d'intersection d'une des droites  $\ell_1, \ell_2, \ell_3, \ell_4$  avec l'un des plans  $B_1$  ou  $B_2$  est équidistant aux plans  $F_1, F_2, F_3$  et  $F_4$ , et ce sont les seuls tels points.

Il y a donc au plus 8 points équidistants aux plans  $F_1, F_2, F_3, F_4$ . Il y en a peut être moins de 8, car une droite  $\ell_k$  peut parfois être parallèle à un des  $F_j$ , ce qui est le cas quand  $ABCD$  est régulier ; en effet, dans le cas où  $ABCD$  est régulier, il n'y a que 5 sphères exinscrites.

