

1.8. ED linéaires à coefficients constants d'ordre supérieur

Soit l'ED

$$a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = g(x) \quad (*)$$

$a_0, a_1, \dots, a_{n-1} \in \mathbb{R}$, $a_n \in \mathbb{R}^*$, $g(x)$ une fonction continue sur un intervalle I .

i) Résolution de l'équation homogène (associée à $(*)$)

On essaye $y(x) = e^{\lambda x}$ et on trouve que nécessairement

$$a_n \lambda^n + a_{n-1} \lambda^{n-1} + \dots + a_1 \lambda + a_0 = 0$$

$$\Leftrightarrow a_n (\lambda - \lambda_1)^{p_1} (\lambda - \lambda_2)^{p_2} \cdots (\lambda - \lambda_m)^{p_m} = 0$$

avec $1 \leq m \leq n$, $p_i \geq 1$, $i=1 \dots m$, $p_1 + \dots + p_m = n$ et
 $\lambda_i \neq \lambda_j$ si $i \neq j$ (voir la série 4B Ex. 2ii) pour le cas $\lambda \in \mathbb{C}$)

La solution générale du problème homogène est

$$y_h(x) = P_1(x) \cdot e^{\lambda_1 x} + \dots + P_m(x) e^{\lambda_m x}, \quad x \in \mathbb{R}$$

avec P_i , $i=1, \dots, m$ des polynômes de degré p_i-1 :

$$P_1(x) e^{\lambda_1 x} = C_1 \underbrace{e^{\lambda_1 x}}_{=g_1(x)} + C_2 x \underbrace{e^{\lambda_1 x}}_{=g_2(x)} + \dots + C_{p_1} x^{p_1-1} \underbrace{e^{\lambda_1 x}}_{=g_{p_1}(x)}$$

$$P_m(x) e^{\lambda_m x} = C_{n-p_m+1} \underbrace{e^{\lambda_m x}}_{=g_{n-p_m+1}(x)} + \dots + C_n x^{p_m-1} \underbrace{e^{\lambda_m x}}_{=g_n(x)}$$

Dans le cas où $m=n$ on a $P_i(x) = C_i$, $i=1 \dots n$, avec
 $C_i \in \mathbb{R}$.

$$y_b(x) = C_1 \underbrace{e^{\lambda_1 x}}_{=g_1(x)} + \dots + C_n \underbrace{e^{\lambda_n x}}_{=g_n(x)}, \quad x \in \mathbb{R}$$

ii) - la méthode de la variation des constantes se généralise. On a que $y_p(x) = C_1(x)g_1(x) + \dots + C_n(x)g_n(x)$ avec $C_1(x), \dots, C_n(x)$ solutions de:

$$\begin{pmatrix} C_1'(x) \\ \vdots \\ C_n'(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g_1(x) & \dots & g_n(x) \\ g_1'(x) & \ddots & g_n'(x) \\ \vdots & & \vdots \\ g_1^{(n-1)}(x) & & g_n^{(n-1)}(x) \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \frac{1}{a_n} \cdot q(x) \end{pmatrix}$$

- la méthode des coefficients indéterminés se généralise (voir la **série 3A** pour des exemples)

iii) la solution générale est de la forme

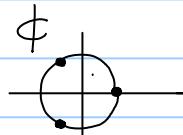
$$\left\{ \forall C_1, \dots, C_n \in \mathbb{R} \text{ (ou } \mathbb{C}) \quad y(x) = y_p(x) + y_b(x), \quad x \in \mathbb{I} \right\}$$

↑ ↓
trouvé sous ii) trouvé sous i)

Exemple (voir aussi 1.5.2 et la série 4B)

$$y''' - y = 2x^3 = q(x), \quad \mathbb{I} = \mathbb{R}$$

i) $\lambda^3 - 1 = 0$



$$\lambda_1 = 1$$

$$\lambda_2 = \bar{\lambda}_3 = -\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2} = \alpha + i\beta$$

$$y_b(x) = C_1 \cdot e^x + C_2 e^{-\frac{1}{2}x} \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}x\right) + C_3 e^{-\frac{1}{2}x} \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}x\right)$$

ii) $q(x)$ n'est pas résonnant (pas de la forme $x^r g_0(x)$, avec $r \in \mathbb{N}$ et $g_0(x)$ solution de l'équation homogène). Par conséquence $y_p(x) \in \text{Vect}\{g(x), g'(x), \dots\}$:

$$y_p(x) = Ax^3 + Bx^2 + Cx + D, \quad A, B, C, D \in \mathbb{R}$$

$$y_p'''(x) = 6A$$

$$\begin{aligned} x^3: \quad 0 - A &= 2 \Rightarrow A = -2 \\ x^2: \quad 0 - B &= 0 \Rightarrow B = 0 \\ x: \quad 0 - C &= 0 \Rightarrow C = 0 \\ 1: \quad 6A - D &= 0 \Rightarrow D = 6A = -12 \end{aligned}$$

Donc $y_p(x) = -2x^3 - 12$

iii) la solution générale du problème est

$$\{ \forall C_1, C_2, C_3 \in \mathbb{R}, \quad y(x) = y_p(x) + y_h(x), \quad x \in \mathbb{R} \}.$$

1.9. Solutions qualitatives, méthode des isoclines

Soit une ED du premier ordre. On suppose que l'on puisse l'écrire sous la forme (isoler y'):

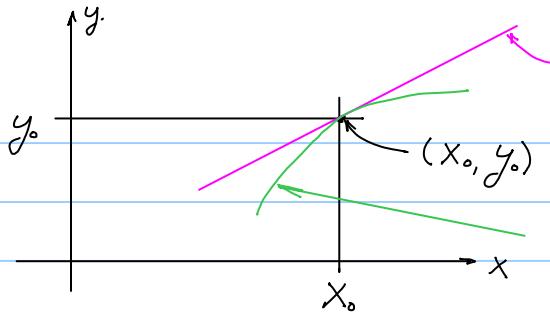
$$y' = f(x, y) \quad \text{pour une fonction } f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

Exemples: $f(x, y) = y, y^2, \dots$. (revoir tous les exemples)

Interprétation géométrique de $y' = f(x, y)$

En chaque point $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ on connaît $f(x_0, y_0)$ et donc la dérivée $y'(x_0)$ de toute solution $y(x)$ qui satisfait la condition initiale $y(x_0) = y_0$, car on a

$$y'(x_0) = f(x_0, y(x_0)) = f(x_0, y_0)$$

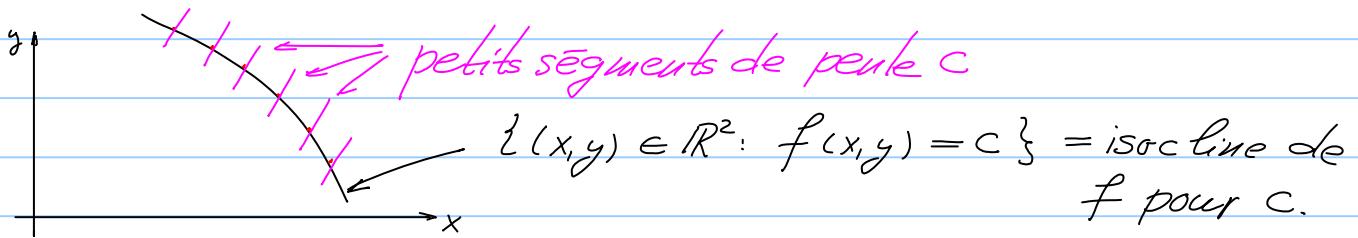


droite de pente $f(x_0, y_0)$ qui passe par le point (x_0, y_0)

exemple du graphe d'une solution $y(x)$ de l'équation qui passe par (x_0, y_0) . La droite magenta est tangente au graphe de $y(x)$ en $(x_0, y_0 = y(x_0))$.

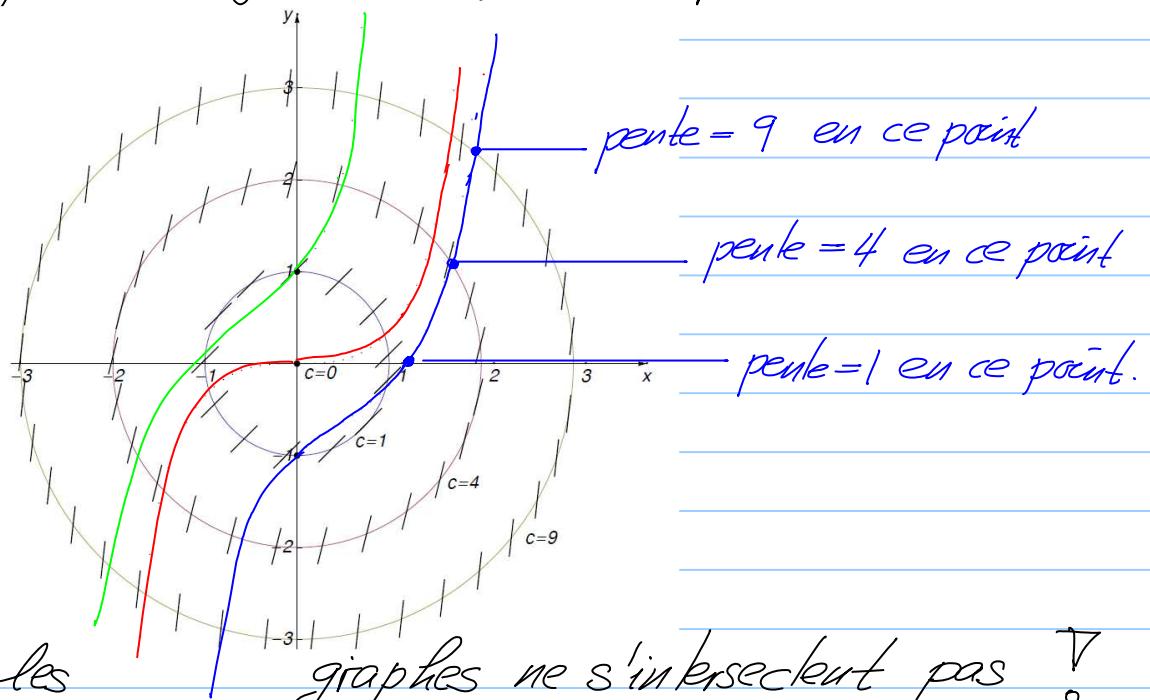
Méthode des isoclines

On considère les points $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ tels que $f(x, y) = c$, pour c donné. Nous verrons dans la suite que ceci correspond souvent, pour chaque valeur de c , à un ensemble de courbes :



Une solution de l'ED qui coupe une isocline de f pour c doit avoir une tangente de pente c en ce point.

Exemple: $y' = x^2 + y^2 = f(x, y)$ (eq. de Riccati)



Remarque: les graphes ne s'intersectent pas !

1.10 Théorème d'existence et d'unicité

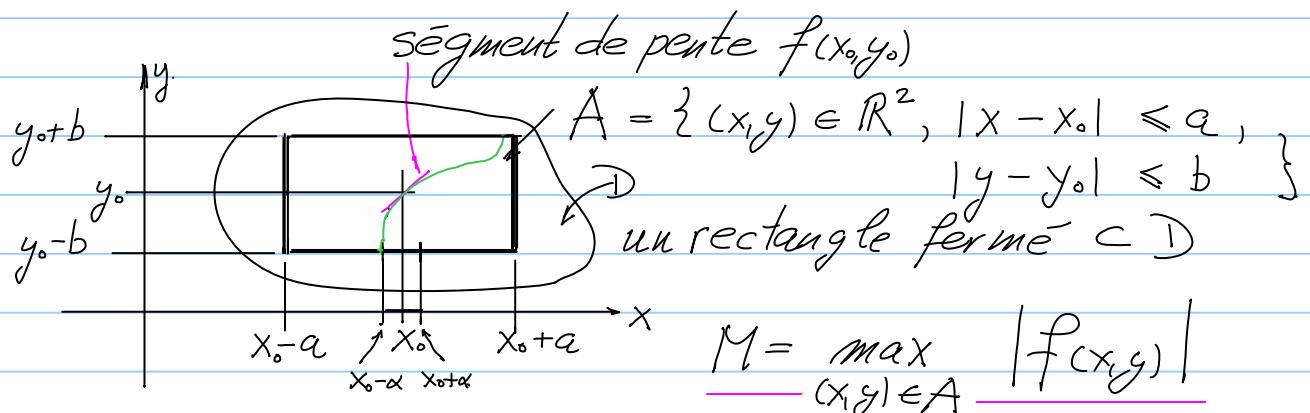
Théorème: Soit le problème de Cauchy

$$(*) \quad \begin{cases} y' = f(x, y), & f: D \rightarrow \mathbb{R}, \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

$f: D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subset \mathbb{R}^2$ ouvert, $(x_0, y_0) \in D$.

f continue sur D }
 $\frac{\partial f}{\partial y}$ continue sur D } voir les chapitres à suivre

fonction dérivée partielle de f par rapport à y : à définir dans les chapitres à suivre



Alors il existe exactement une fonction $y(x)$ continue sur $[x_0 - \alpha, x_0 + \alpha]$ et continument dérivable sur $I = [x_0 - \alpha, x_0 + \alpha]$ solution de (*) sur I . où $\alpha = \min\{a, \frac{b}{M}\}$

Remarque: puisque A est fermé, la condition que f et $\frac{\partial f}{\partial y}$ soient des fonctions continues implique que f et $\frac{\partial f}{\partial y}$ sont bornées sur A . (voir les chapitres à suivre)

Remarque: le théorème s'applique à $(x'_0, y'_0) \in D$ arbitraire

Démonstration (idée de base):

(*) est équivalent à :

$$y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(\varepsilon, y(\varepsilon)) d\varepsilon$$

On pose $y_0(x) = y_0$ et puis, pour $n=1, 2, \dots$

$$y_n(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(\varepsilon, y_{n-1}(\varepsilon)) d\varepsilon$$

puis on montre que, par le théorème de l'application contractante (théorème de point fixe de Banach), la suite des fonctions y_n converge sur l'intervalle $[x_0 - \alpha, x_0 + \alpha]$ dans l'espace vectoriel de fonctions $C^0([x_0 - \alpha, x_0 + \alpha], \mathbb{R})$ équipé de la norme $\| \cdot \|_\infty$ (voir plus loin dans le cours, c'est un espace de Banach).

Exemple

$$\left. \begin{array}{l} y' = y \quad (= f(x, y)) \\ x_0 = 0, \quad y(0) = y_0 = 1 \end{array} \right\} \text{solution: } y(x) = e^x.$$

Avec le théorème:

$$y_0(x) = 1$$

$$y_1(x) = 1 + \int_0^x f(\varepsilon, y_0(\varepsilon)) d\varepsilon = 1 + \int_0^x 1 d\varepsilon = 1 + x$$

$$y_2(x) = 1 + \int_0^x f(\varepsilon, y_1(\varepsilon)) d\varepsilon = 1 + \int_0^x (1 + \varepsilon) d\varepsilon$$

$$= 1 + x + \frac{1}{2}x^2$$

$$y_3(x) = 1 + \int_0^x f(\xi, y_2(\xi)) d\xi = 1 + \int_0^x (1 + \xi + \frac{1}{2} \xi^2) d\xi.$$

$$= 1 + x + \frac{1}{2} x^2 + \frac{1}{3!} x^3$$

$$y_n(x) = \sum_{k=0}^n \frac{1}{k!} x^k \xrightarrow{n \rightarrow \infty} e^x = f(x).$$

convergence uniforme sur $[-\alpha, \alpha]$
avec $\alpha > 0$ arbitraire.

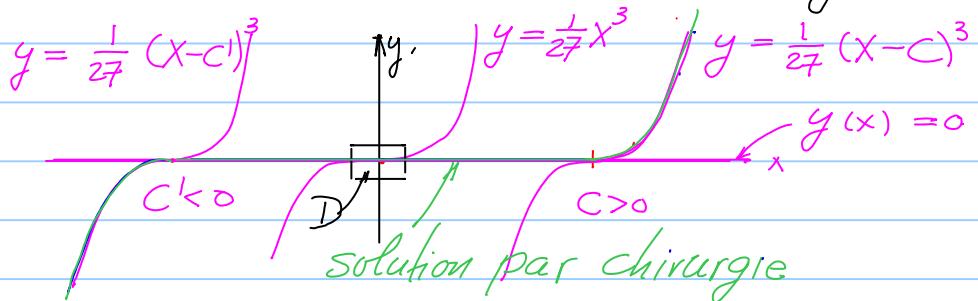
Contre-exemple: (seulement f continue ne suffit pas).

$$y' = |y|^{\frac{2}{3}} = f(x, y) \quad (\text{continue sur } D = \mathbb{R}^2)$$

$y(x) = 0$, $x \in \mathbb{R}$ est une solution

$y(x) = \frac{1}{27} (x - c)^3$, $x \in \mathbb{R}$, est une solution pour tout $c \in \mathbb{R}$.

La condition initiale $y(0) = 0$ ne sélectionne donc pas une solution unique, car $y(x) = 0$ et $y(x) = \frac{1}{27} x^3$ sont les deux des solutions qui satisfont $y(0) = 0$.pire encore : il existe une infinité de solutions telles que $y(0) = 0$ qui peuvent être construites par "chirurgie".



Solutions par chirurgie: $y(x) = \begin{cases} \frac{1}{27}(x-C)^3, & x > C > 0 \\ \frac{1}{27}(x-C')^3, & x < C' < 0 \\ 0, & C' \leq x \leq C \end{cases}$

où les choix de $C' < 0$ et $C > 0$ sont arbitraires.

Explication:

Le théorème d'existence et d'unicité ne s'applique pas en $(0,0)$ car la fonction $f(x,y) = |y|^{\frac{2}{3}}$ (vue comme fonction de y) n'est pas différentiable en $(0,0)$.

Remarque: f continue suffit pour démontrer l'existence d'une solution (Théorème de Peano)