

Information, Calcul et Communication

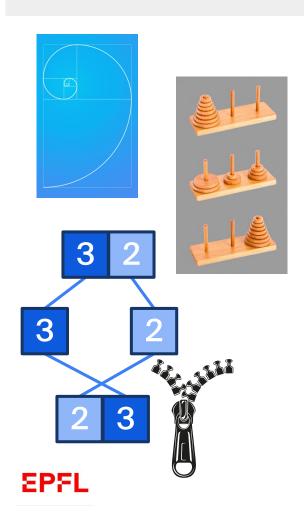
CS-119(k) ICC - Théorie Semaine 4

Rafael Pires rafael.pires@epfl.ch



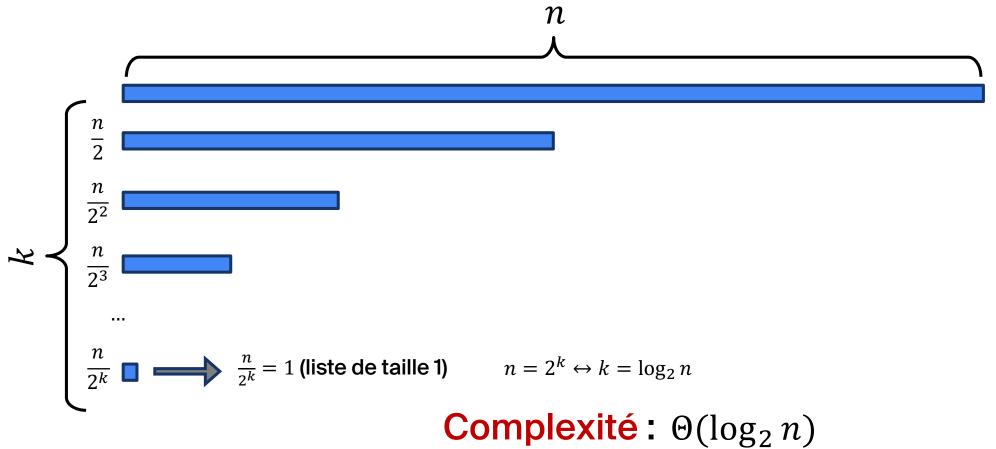
Lausanne, 14.03.2025

Précédemment, dans ICC-T 03



- La récursivité
 - Factorielle 1 appel récursif
 - Suite de Fibonacci 2 appels récursifs
 - Tours de Hanoï 3 appels récursifs
- Le logarithme dans la complexité
 - Recherche dichotomique $\Theta(\log_2 n)$
 - o Tri par fusion $\Theta(n \log_2 n)$

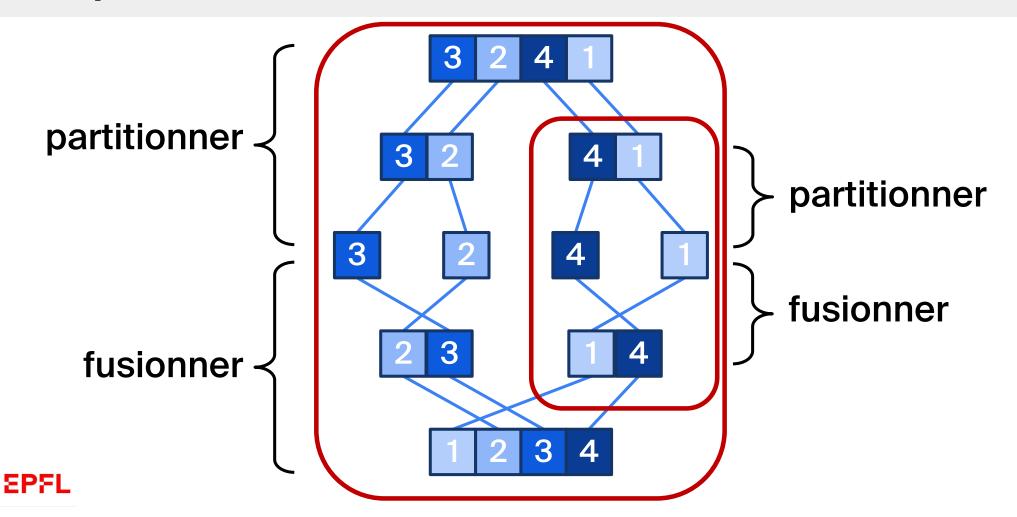
Complexité temporelle : Recherche dichotomique



Complexité: $\Theta(\log_2 n)$



Tri par fusion



Aujourd'hui

- Algorithmes gloutons
- Programmation dynamique
- Memoïsation
- Introduction à la théorie de la calculabilité



Algorithmes gloutons : Rendu de pièces de monnaie



 Pour rendre une certaine quantité d'argent z, un automate dispose d'un ensemble P de pièces de monnaie, chaque pièce étant disponible en grande quantité.

Exemple:
$$z = 2.80$$
 francs $P = \{0.10, 0.20, 0.50, 1.0, 2.0\}$

Le but est de rendre le montant exact avec le moins de pièces possibles. Dans l'exemple ci-dessus, il faudrait donc rendre les pièces :

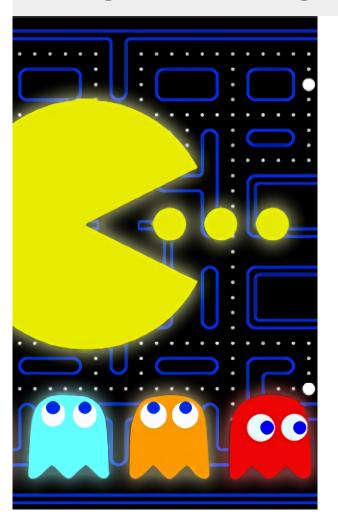
Un algorithme récursif permet de faire ça!

Algorithmes gloutons : Rendu de pièces de monnaie



- 1. Est-ce que z = 0? Si oui, s'arrêter.
- 2. Est-ce qu'il n'y a plus de pièces à disposition ou est-ce que z est plus petit que la valeur de la plus petite pièce disponible ? Si oui, déclarer que le rendu exact est impossible et s'arrêter.
- Est-ce que z est plus petit que la valeur de la plus grande pièce disponible ? Si oui, recommencer en 1. en enlevant la possibilité d'utiliser cette plus grande pièce.
- 4. Rendre la plus grande pièce disponible p et recommencer en 1. en ayant mis à jour la valeur de z à z-p.

Algorithmes gloutons



- L'algorithme que nous venons de décrire en mots fait partie de la classe des algorithmes dits "gloutons" ("greedy" en anglais) qui ne remettent jamais en question les décisions prises précédemment.
- De tels algorithmes sont généralement économes en temps de calcul (ils vont droit au but !)
- Mais:



- ils ne trouvent pas toujours la meilleure solution
- ou ils ne trouvent pas de solution, tout court!

Algorithmes gloutons : Rendu de pièces de monnaie



Rendu glouton

```
entrée : Z le montant à rendre

p = \{p_1 < p_2 < ... < p_n\} l'ensemble des pièces disponibles

sortie : l'ensemble des pièces à rendre
```

```
\begin{aligned} &\text{Si z} = 0 \\ &\text{Sortir}: \emptyset \text{ (ensemble vide)} \\ &\text{Si p} = \emptyset \text{ ou z} < p_1 \\ &\text{Sortir}: \text{ & Rendu exact impossible } \text{ } \text{ } \\ &\text{Si z} < p_n \\ &\text{Sortir}: \text{ Rendu glouton(z, p \setminus \{p_n\}) (enlève p_n des pièces disponibles)} \\ &\text{Sortir}: \{p_n\} \cup \text{Rendu glouton(z - p_n, p)} \end{aligned}
```

Algorithmes gloutons : Rendu de pièces de monnaie



Pas de solution, tout court!

Algorithmes gloutons



Gardons z = 2.80, mais changeons l'ensemble des pièces :

Résultat:

{ 2.0, 0.50, 0.20 } et ensuite « Rendu exact impossible »

Alors que c'est faux, puisqu'il aurait été possible de rendre { 2.0, 0.20, 0.20, 0.20, 0.20 }

pour obtenir un montant exact.

Pas toujours la solution optimale du problème

Algorithmes gloutons

Sortir: { p_n } U Rendu glouton(z - p_n, p)

Considérons maintenant z = 0.60, avec l'ensemble des pièces:

P= { 0.10, 0.30, 0.40 }

Résultat:

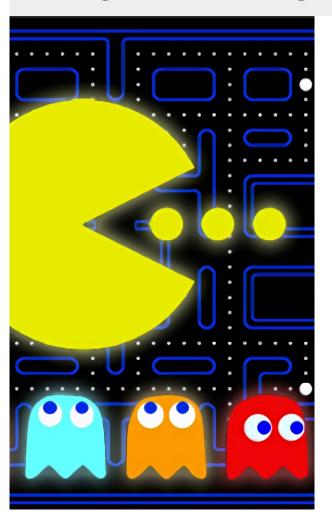
{ 0.40, 0.10, 0.10 }

Ce qui est certes un rendu exact, mais ne minimise pas le nombre de pièces rendues, car il aurait mieux valu rendre :

{ 0.30, 0.30 }

Heureusement, dans la pratique, les ensembles de pièces utilisés suivent souvent le schéma « 1, 2, 5 », répété à plusieurs échelles. On peut démontrer que ces ensembles possèdent la propriété d'être canoniques, ce qui signifie que l'algorithme glouton décrit précédemment trouve toujours la solution optimale dans ces cas !

Algorithmes gloutons: l'essentiel



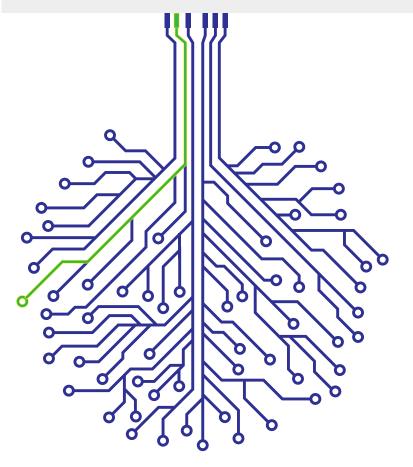
- Ne remettent jamais en question les décisions prises précédemment.
- 2. Économes en temps de calcul
- 3. Mais:
 - o ils ne trouvent pas toujours la meilleure solution
 - parfois ils ne trouvent pas de solution



Aujourd'hui

- Algorithmes gloutons
- Programmation dynamique
- Memoïsation
- Introduction à la théorie de la calculabilité





- Jusqu'à présent, nous n'avons vu que des algorithmes récursifs où toutes les opérations effectuées sont nécessaires à la résolution du problème.
- Cependant, dans le cas du rendu de pièces de monnaie, l'algorithme glouton ne trouve pas toujours la meilleure solution du problème, voire pas de solution.
- Pour réparer cela, il est nécessaire de développer un algorithme plus exploratoire.



5 6	3			7				
6			1	9	5			
	9	8					6	
8				6				3
4			8		3			1
7				2				6
	6					2	8	
			4	1	9			5
				8			7	9

- Pour résoudre un sudoku difficile, on doit parfois :
 - o essayer deux chiffres différents (ou plus) dans une case donnée
 - explorer où cela mène
 - o conclure que seul un des ces chiffres mène à la solution.



Rendu de pièces de monnaie



- Comme nous l'avons vu, l'algorithme glouton ne fonctionne pas toujours correctement si la liste P des pièces de monnaie à disposition n'est pas « standard »
- Nous souhaitons plutôt un algorithme capable de :
 - 1. Rendre le montant exact, lorsque c'est possible.
 - Minimiser le nombre de pièces utilisées.
 (en donnant toujours la priorité au premier critère)

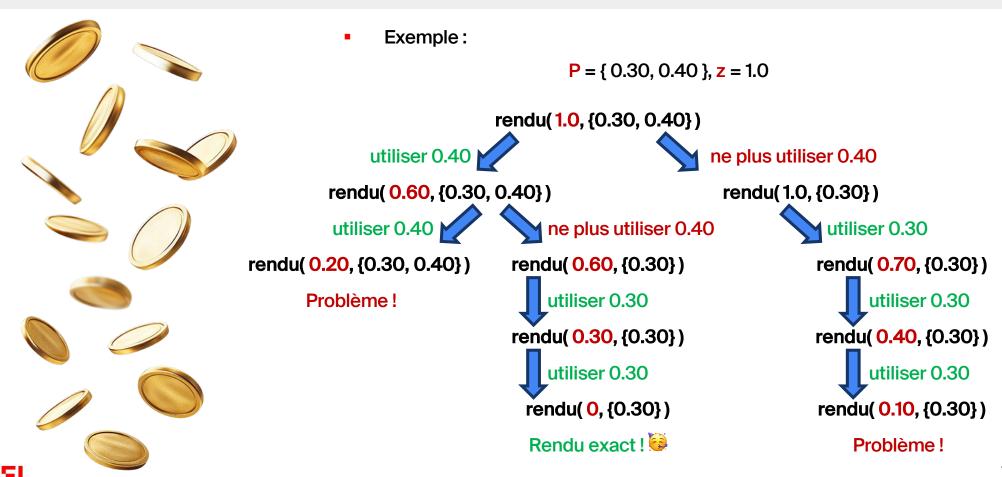
Rendu de pièces de monnaie



- L'erreur de l'algorithme glouton est de toujours choisir, sans réflexion, la pièce de plus grande valeur possible, ce qui mène parfois à des problèmes.
- Un algorithme plus prudent consiste à envisager, à chaque étape, deux options :
 - 1. Utiliser la pièce de plus grande valeur disponible
 - 2. Ne pas utiliser cette pièce et l'exclure également des choix futurs

Avant de prendre une décision, il est crucial d'examiner les conséquences de chaque choix (comme dans le Sudoku)

Programmation dynamique : Rendu de pièces de monnaie



Rendu de pièces de monnaie

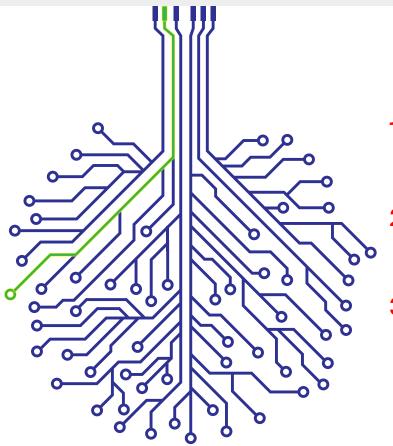


Rendu dynamique

```
entrée : Z le montant à rendre p = \{p_1 < p_2 < ... < p_n\} l'ensemble des pièces disponibles sortie : l'ensemble des pièces à rendre
```

```
\label{eq:sortir} \begin{array}{l} \text{Si z} = 0 \\ \text{Sortir} : \emptyset \text{ (ensemble vide)} \\ \text{Si p} = \emptyset \text{ ou z} < p_1 \\ \text{Sortir} : \textbf{E} \text{ (ensemble d'une taille arbitrairement grande)} \\ \text{Si z} < p_n \\ \text{Sortir} : \text{Rendu dynamique}(\textbf{z}, \textbf{p} \setminus \{\textbf{p}_n\}) \text{ (enlève p}_n \text{ des pièces disponibles)} \\ \textbf{R}_1 \leftarrow \{\textbf{p}_n\} \cup \text{Rendu dynamique}(\textbf{z} - \textbf{p}_n, \textbf{p}) \\ \textbf{R}_2 \leftarrow \text{Rendu dynamique}(\textbf{z}, \textbf{p} \setminus \{\textbf{p}_n\}) \\ \text{Si } |\textbf{R}_1| < |\textbf{R}_2|, \text{Sortir} : \textbf{R}_1 \\ \text{Sinon, Sortir} : \textbf{R}_2 \\ \end{array} \quad \begin{array}{|l|l|l|l|} |\textbf{R}_1| & \text{désigne la taille de l'ensemble R} \\ \textbf{Sinon, Sortir} : \textbf{R}_2 \\ \end{array}
```

Programmation dynamique: l'essentiel



- Explore plusieurs solutions possibles en décomposant le problème en sous-problèmes plus petits
- 2. Exploite les liens entre ces sous-problèmes pour éviter de tout recalculer
- 3. Explorer toutes les possibilités peut être très coûteux





Aujourd'hui

- Algorithmes gloutons
- Programmation dynamique
- Memoïsation
- Introduction à la théorie de la calculabilité



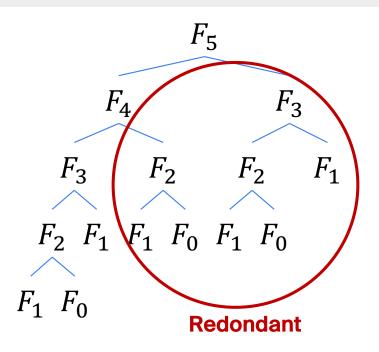
Memoïsation



- La programmation dynamique permet une exploration systématique de tous les chemins possibles pour arriver à la solution du problème (si celle-ci existe).
- Cependant, cette façon de faire a un gros défaut : à chaque étape, il faut choisir entre 2 chemins : si chaque chemin est de longueur n, le nombre de chemins à explorer est donc de l'ordre de 2ⁿ
 - temps de calcul prohibitif!
- De plus, beaucoup de calculs sont répétés inutilement lors de l'exploration.
- Une solution : mémoriser les calculs effectués au fur et à mesure
 - réduction du temps de calcul

ICC-T 03: Fibonacci





Complexité:

$$\Theta(\phi^n)$$

Fibonacci: memoïsation

 $\Theta(n)$



 $\Theta(\phi^n) \begin{tabular}{ll} Fibonacci na\"ive \\ & entr\'ee : entier naturel n \\ & sortie : ni\`eme nombre dans la suite de Fibonacci \\ Si n \le 1 \\ & Sortir : 1 \\ Sinon \\ & Sortir : Fibonacci na\"ive(n-1) + Fibonacci na\"ive(n-2) \\ \end{tabular}$

entrée : entier naturel n, liste des résultats memo sortie : nième nombre dans la suite de Fibonacci

Si n ≤ 1
Sortir : 1
Si n est dans memo
Sortir : memo[n]

Sinon

memo[n] ← Fibonacci(n - 1, memo) + Fibonacci(n - 2, memo)
Sortir : memo[n]

Memoïsation: l'essentiel



- 1. Technique qui consiste à enregistrer les résultats intermédiaires pour éviter les calculs inutiles
- 2. Très utile pour améliorer l'efficacité des algorithmes avec des sous-problèmes récurrents
- 3. Peut être coûteuse en mémoire si trop de résultats intermédiaires sont stockés

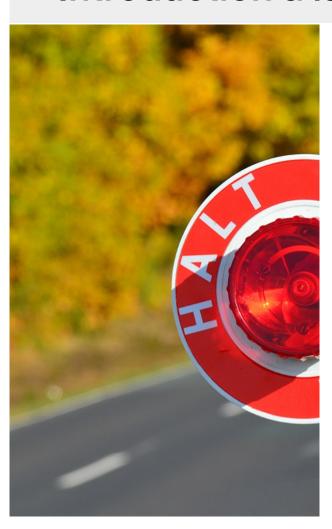


Aujourd'hui

- Algorithmes gloutons
- Programmation dynamique
- Memoïsation
- Introduction à la théorie de la calculabilité



Introduction à la théorie de la calculabilité



• Question : Tout problème est-il soluble par un algorithme ?

Réponse : Non ! (Alan Turing, 1936)

Pour bien comprendre cette question,
 on doit d'abord définir ce qu'on entend par « problème »

Un problème : ensemble de questions



- Exemple :
 Combien de musées trouve-t-on dans chaque ville de Suisse ?
- Algorithme de résolution: aller consulter la liste des musées de chaque ville et compter à chaque fois le nombre de ceux-ci
 → Genève : 26, Lausanne : 23, etc.
- Mais le nombre de villes en Suisse est un nombre fini! On peut donc établir une fois pour toutes une table de correspondance :

Ville	Genève	Lausanne	
Nombre de musées	26	23	

Après ça, plus besoin d'algorithme pour résoudre ce problème!

Un problème avec un nombre infini d'instances



- Etant donné un nombre entier positif N, celui-ci est-il un nombre premier ? (c'est-à-dire un nombre admettant exactement deux diviseurs distincts : 1 et le nombre en lui-même)
- Ex: si N = 7, alors la réponse est « oui »;
 si N = 8, alors la réponse est « non ».
- Ce problème a un nombre infini d'instances. On ne peut donc pas établir une fois pour toutes une table de correspondance.
- Pour autant, existe-t-il un algorithme qui permette de le résoudre ?
- Oui : tester tous les nombres entre 2 et N-1;
 Si aucun ne divise N (et si N est différent de 1), alors N est premier.

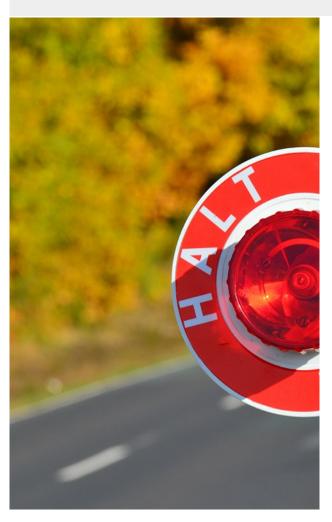
Problèmes de décision



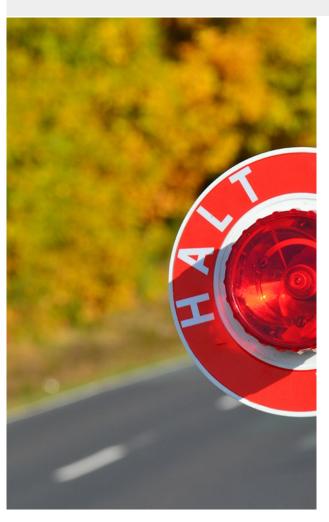
 Le problème précédent est un problème de décision, qui ne demande qu'une réponse « oui » ou « non » pour chaque valeur de N.

- Turing (1936) :
 - « Il existe des problèmes de décision qu'il est impossible de résoudre au moyen d'un algorithme; ces problèmes sont donc indécidables. »

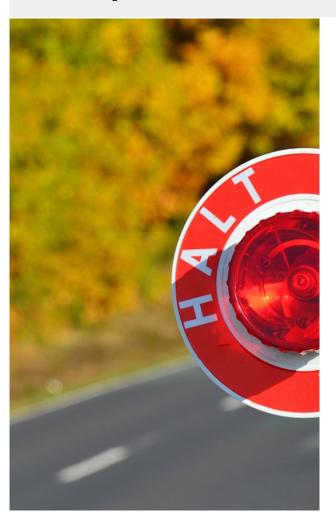
Exemple : le problème de l'arrêt.



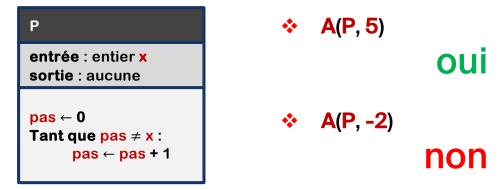
Cette assertion est fausse.

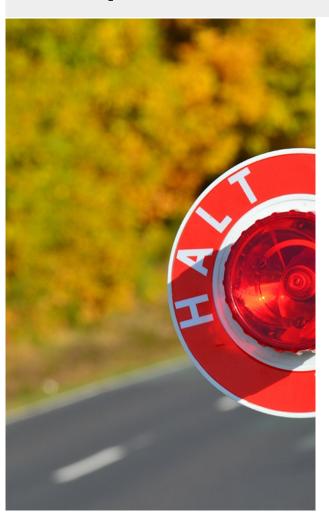


- « Etant donné un algorithme P prenant en entrée des données X, sait-on si l'algorithme P(X) s'exécute en un temps fini ou non ? »
- Evidemment, pour certains algorithmes P et certaines données d'entrée X, la réponse est connue!
- Plus précisément:
 - « Existe-t-il un algorithme A prenant en entrée un autre algorithme P et des données X, et dont la sortie soit « oui » si P(X) s'exécute en un temps fini, et « non » dans le cas contraire ? »
- Ce que Turing démontre en 1936, c'est qu'un tel algorithme A n'existe pas!



- Supposons, par hypothèse, qu'un tel algorithme A existe, c'est-à-dire :
 - ➤ A(P, X) sort oui si P(X) s'arrête
 - > A(P, X) sort non si P(X) continue indéfiniment





- Supposons, par hypothèse, qu'un tel algorithme A existe, c'est-à-dire :
 - A(P, X) sort oui si P(X) s'arrête
 - > A(P, X) sort non si P(X) continue indéfiniment

A partir de cet algorithme A, on construit un autre algorithme qu'on appelle « M. Non » :

M. NON

M. Non

entrée : algorithme P
sortie : aucune

Si A(P, P) = oui, alors :
 Effectue une boucle infinie
Sinon
 S'arrêter

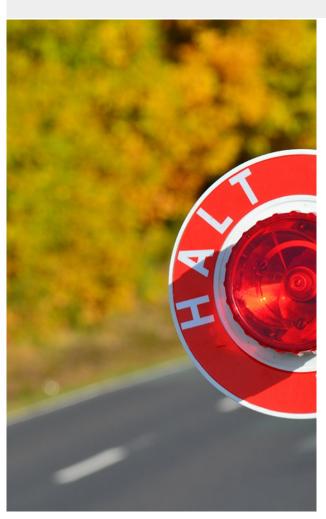


Le problème de l'arrêt : démonstration par l'absurde



- Que se passe-t-il si on exécute l'algorithme « M. Non » avec lui-même en entrée ?
 - En d'autres termes, que fait M. Non(M. Non)?
- Si A(M. Non, M. Non) = oui (i.e., si M. Non(M. Non) s'arrête d'après A), alors M. Non(M. Non) effectue une boucle infinie.
- Si A(M. Non, M. Non) = non (i.e., si M. Non(M. Non) continue indéfiniment d'après A), alors M. Non(M. Non) s'arrête.
- Dans les deux cas, on a clairement une contradiction!
- Conclusion :
 L'hypothèse effectuée (l'algorithme A existe) est donc fausse.

La théorie de la calculabilité et le problème de l'arrêt : l'essentiel



- Certains problèmes sont fondamentalement indécidables : aucun algorithme ne peut toujours y répondre correctement.
- 2. Le problème de l'arrêt en est l'exemple le plus célèbre.
- 3. Cette limite démontre que l'informatique a des frontières qu'aucun algorithme ne peut franchir.



Aujourd'hui

- Algorithmes gloutons
- Programmation dynamique
- Memoïsation
- Introduction à la théorie de la calculabilité



Résumé Cours 3 – ICC-T

- Les algorithmes gloutons prennent des décisions immédiates sans retour en arrière : ils sont rapides mais peuvent échouer à trouver la solution optimale.
- La programmation dynamique explore de nombreuses possibilités et nécessite une structure adaptée pour éviter les calculs redondants.
- La mémoïsation optimise les algorithmes en stockant des résultats intermédiaires.
- Certains problèmes sont fondamentalement insolubles : le problème de l'arrêt montre qu'il existe des questions qu'aucun algorithme ne peut trancher avec certitude.



rafael.pires@epfl.ch



